

1. OPERATORIAUS KANONINĖS MATRICOS IR BAZĖS.

Tegu \mathcal{A} - operatorius vektorinėje erdvėje V . Operatoriaus \mathcal{A} charakteristinio polinomo $\chi_{\mathcal{A}}(t)$ kanininis skaidinys yra

$\chi_{\mathcal{A}}(t) = p_1^{n_1}(t) \cdots p_s^{n_k}(t)$, o operatoriaus \mathcal{A} minimaliojo polinomo $f(t)$ kanoninis skaidinys yra $f(t) = p_1^{m_1}(t) \cdots p_s^{m_k}(t)$, čia $1 \leq m_i \leq n_i$ su visais $i = 1, \dots, k$. Žinome, kad vektorinė erdvė V yra primariųjų poerdvių tiesioginė suma:

$$V = \ker p_1^{m_1}(\mathcal{A}) \oplus \cdots \oplus \ker p_s^{m_k}(\mathcal{A}).$$

Operatoriaus \mathcal{A} matrica šių primariųjų poerdvių bazių sąjungoje yra

$$A = \begin{pmatrix} A_1 & \cdots & O \\ \cdots & \ddots & \cdots \\ O & \cdots & A_k \end{pmatrix},$$

čia A_i – operatoriaus \mathcal{A} matrica poerdvyje $\ker p_i^{m_i}(\mathcal{A})$ su visais $i = 1, \dots, k$.

Kiekvienas primarusis poerdvis $\ker p_i^{m_i}(\mathcal{A})$ yra ciklinių primariųjų poerdvių tiesioginė suma:

$$\ker p_i^{m_i}(\mathcal{A}) = \langle v_{i1} \rangle \oplus \cdots \oplus \langle v_{ik_i} \rangle,$$

čia v_{i1}, \dots, v_{ik_i} – generuojantys ciklinius poerdvius vektoriai su visais i .

Tegu operatoriaus \mathcal{A} minimalusis polinomas poerdvyje $\langle v_{ij} \rangle$ yra $p_i^{m_{ij}}(t)$ su visais $j = 1, \dots, k_i$. Turime, kad $m_i = \max(m_{i1}, \dots, m_{ik_i})$ ir $n_i = m_{i1} + \cdots + m_{ik_i}$.

Operatoriaus \mathcal{A} matrica cikliniame poerdvyje $\langle v_{ij} \rangle$ yra polinomo $p_i^{m_{ij}}(t)$ lydinčioji matrica F_{ij} (Frobeniuso matrica). Tada operatoriaus \mathcal{A} matrica visame primariajame poerdvyje yra

$$A_i = \begin{pmatrix} F_{i1} & \cdots & O \\ \cdots & \ddots & \cdots \\ O & \cdots & F_{ik_i} \end{pmatrix},$$

o visoje vektorinėje erdvėje V yra

$$A = \begin{pmatrix} & & & & \\ & \boxed{\begin{array}{|c|c|c|} \hline F_{11} & \cdots & O \\ \hline \cdots & \ddots & \cdots \\ \hline O & \cdots & F_{1k_1} \\ \hline \end{array}} & & & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & \boxed{O} & & \\ & & & \boxed{\begin{array}{|c|c|c|} \hline F_{s1} & \cdots & O \\ \hline \cdots & \ddots & \cdots \\ \hline O & \cdots & F_{sk_s} \\ \hline \end{array}} & \\ & & & & \end{pmatrix}.$$

Šią matricos formą vadina *normaline Frobeniuso forma*. Šios formos pagrindiniai blokai - tai operatoriaus charakteristinio polinomo kaniniame skaidinyje esančių neredukuojamų polinomų laipsnių $p_i^{m_{ij}}$ (t) lydinčiosios matricos. Parodysime, kaip parinkti cikliniame poerdvyje $\langle v_{ij} \rangle$ bazę, kad operatoriaus matricos pagrindiniai blokai būtų pačio neredukuojamo $p_i(t)$ lydinčioji matrica. Ši matricos forma labiau atspindės ciklinio poerdvio $\langle v_{ij} \rangle$ struktūrą.

Tegu operatoriaus \mathcal{A} minimalusis (o taip pat ir charakteristinis) polinomas cikliniame poerdvyje $\langle v_{ij} \rangle$ yra $p_i^{m_{ij}}$ (t) ir $\deg p_i(t) = s_i$. Kalbame apie tokią ciklinio poerdvio $\langle v_{ij} \rangle$ bazę:

$$\begin{aligned} u_1 &= v_{ij}, u_2 = \mathcal{A}v_{ij}, \dots, u_{s_i} = \mathcal{A}^{s_i-1}v_{ij}, \\ u_{s_i+1} &= p_i(\mathcal{A})v_{ij}, u_{s_i+2} = \mathcal{A}p_i(\mathcal{A})v_{ij}, \dots, u_{2s_i} = \mathcal{A}^{s_i-1}p_i(\mathcal{A})v_{ij}, \\ u_{2s_i+1} &= p_i^2(\mathcal{A})v_{ij}, u_{2s_i+2} = \mathcal{A}p_i^2(\mathcal{A})v_{ij}, \dots, u_{3s_i} = \mathcal{A}^{s_i-1}p_i^2(\mathcal{A})v_{ij}, \\ &\dots \\ u_{(m_{ij}-1)s_i+1} &= p_i^{m_{ij}-1}(\mathcal{A})v_{ij}, \dots, u_{m_{ij}\cdot s_i} = \mathcal{A}^{s_i-1}p_i^{m_{ij}-1}(\mathcal{A})v_{ij}. \end{aligned}$$

Jeigu polinomas $p_i(t) = t^{s_i} + a_{s_i-1}t^{s_i-1} + \dots + a_0$, tai

$$\begin{aligned} \mathcal{A}(u_{s_i}) &= u_{s_i+1} - a_{s_i-1}u_{s_i} - a_{s_i-2}u_{s_i-1} - \dots - a_0u_1, \\ \mathcal{A}(u_{2s_i}) &= u_{2s_i+1} - a_{s_i-1}u_{2s_i} - a_{s_i-2}u_{2s_i-1} - \dots - a_0u_{s_i+1}, \end{aligned}$$

.....

$$\mathcal{A}(u_{m_{ij}\cdot s_i}) = -a_{s_i-1}u_{m_{ij}\cdot s_i} - a_{s_i-2}u_{m_{ij}\cdot s_i-1} - \dots - a_0u_{(m_{ij}-1)s_i+1},$$

ir $\mathcal{A}(u_i) = u_{i+1}$ su visais i , nesidalijančiais iš s_i .

Šioje bazėje operatoriaus matrica cikliniame poerdvyje $\langle v_{ij} \rangle$ yra

$$F_i = \begin{pmatrix} F_{ij} & & & & & & \\ & 1 & & & & & \\ & & F_{ij} & & & & \\ & & & 1 & & & \\ & & & & F_{ij} & & \\ & & & & & 1 & \\ & & & & & & \ddots \\ & & & & & & \\ & & & & & & 1 & F_{ij} \end{pmatrix},$$

čia $\boxed{F_{ij}}$ - polinomo $p_i(t)$ lydinčioji matrica(Frobeniuso matrica).

Operatoriaus \mathcal{A} matrica visoje erdvėje V taip parinktų bazių sąjungoje yra

$$A = \begin{pmatrix} F_1 & \cdots & O \\ \cdots & \ddots & \cdots \\ O & \cdots & F_s \end{pmatrix}.$$

Šis operatoriaus matricos pavidalas vadinamas *Frobeniuso-Jordano forma*.

1.1. Operatoriaus matricos Frobeniuso ir Frobeniuso-Jordano formų ir bazių pavyzdys.

Tegu operatoriaus $\mathcal{A} : \mathbf{R}_8 \rightarrow \mathbf{R}_8$ matrica yra

$$A = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & -2 & 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & \frac{4}{3} & 0 & -1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} & 0 \\ 2 & 0 & 3 & -1 & 0 & 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{4} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 4 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 & -3 & 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 6 & 0 & 0 & 0 & -2 & -1 \end{pmatrix}.$$

Operatoriaus \mathcal{A} charakteristinis polinomas yra lygus

$$\chi_{\mathcal{A}}(x) = x^8 + 4x^7 + 10x^6 + 16x^5 + 19x^4 + 16x^3 + 10x^2 + 4x + 1.$$

Šio polinomo kanoninis skaidinys virš realiųjų skaičių kūno yra

$$\chi_{\mathcal{A}}(x) = (x^2 + x + 1)^4.$$

Charakteristinis polinomas yra nereduukojamo polinomo $x^2 + x + 1$ laipsnis, todėl visa vektorinė erdvė \mathbf{R}_8 yra primarusis poerdvis.

Operatoriaus \mathcal{A} minimalusis polinomas $f(x)$ yra charakteristinio polinomo daliklis, todėl

$$f(x) = (x^2 + x + 1)^s,$$

čia $1 \leq s \leq 4$. Rasime šį polinomą.

Aritmetinėje erdvėje \mathbf{R}_8 išrinkime standartinę bazę e_1, e_2, \dots, e_8 ir nagrinėkime operatoriaus \mathcal{A} ir jo laipsnių vaizdus šioje bazėje.

Bazinio vektoriaus $e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ vaizdai:

$$A \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & -2 & 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & \frac{4}{3} & 0 & -1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} \\ 0 & 2 & 0 & 3 & -1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{4} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 4 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 0 & -3 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 6 & 0 & 0 & -2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned}
A^2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & -2 & 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & \frac{4}{3} & 0 & -1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} \\ 2 & 0 & 3 & -1 & 0 & 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{4} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 4 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 0 & -3 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 6 & 0 & 0 & 0 & -2 & -1 \end{pmatrix}^2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ \frac{2}{3} \\ -2 \\ 0 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \\
A^3 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & -2 & 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & \frac{4}{3} & 0 & -1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} \\ 2 & 0 & 3 & -1 & 0 & 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{4} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 4 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 0 & -3 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 6 & 0 & 0 & 0 & -2 & -1 \end{pmatrix}^3 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\
A^4 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & -2 & 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & \frac{4}{3} & 0 & -1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} \\ 2 & 0 & 3 & -1 & 0 & 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{4} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 4 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 0 & -3 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 6 & 0 & 0 & 0 & -2 & -1 \end{pmatrix}^4 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -2 \\ -2 \\ 0 \\ 0 \\ -6 \\ 0 \end{pmatrix}.
\end{aligned}$$

Vektorių sistema $e_1, Ae_1, A^2e_1, A^3e_1, A^4e_1$ - tiesiškai priklausoma:

$$e_1 + 2Ae_1 + 3A^2e_1 + 2A^3e_1 + A^4e_1 = (0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0)^T.$$

Vektoriaus e_1 minimalalusis anuliatorius yra $f_{e_1}(x) = x^4 + 2x^3 + 3x^2 + 2x + 1$.

Vektoriaus e_1 ciklinis poerdvis $\langle e_1 \rangle$ yra tiesinis apvalkalas $[e_1, Ae_1, A^2e_1, A^3e_1]$.

Operatorius \mathcal{A} matrica cikliniame poerdvyje yra polinomo $f_{e_1}(x)$ ly-

dinčioji matrica (Frobeniusio matrica): $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \end{pmatrix}$.

Vektorius $e_5 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ yra vienas iš ciklinio poerdvio $\langle e_1 \rangle$ tiesioginio papildinio bazės vektorių. Jo vaizdai yra:

$$A \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & -2 & 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & \frac{4}{3} & 0 & -1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 3 & -1 & 0 & 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{4} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 4 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 0 & -3 & 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 6 & 0 & 0 & 0 & -2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 4 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$A^2 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & -2 & 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & \frac{4}{3} & 0 & -1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 3 & -1 & 0 & 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{4} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 4 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 0 & -3 & 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 6 & 0 & 0 & 0 & -2 & -1 \end{pmatrix}^2 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \\ -4 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Vektorių sistema e_5, Ae_5, A^2e_5 - tiesiškai priklausoma:

$$e_5 + Ae_5 + A^2e_5 = (0, 0, 0, 0, 0, 0, 0)^T.$$

Vektoriaus e_5 minimalusis anuliatorius $f_{e_5}(x) = x^2 + x + 1$.

Vektoriaus e_5 ciklinis poerdis $\langle e_5 \rangle$ yra tiesinis apvalkalas $[e_5, Ae_5]$.

Operatorius \mathcal{A} matrica šiame cikliniame poerdvyje yra polinomo $f_{e_5}(x)$ lydinčioji matrica(Frobeniusio matrica): $\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$.

Vektorius $e_6 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ yra vienas iš poerdvio $\langle e_1 \rangle \oplus \langle e_5 \rangle$ tiesioginio papildinio bazės vektorių. Jo vaizdai yra:

$$Ae_6 = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 \\ 2 & -2 & 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & \frac{4}{3} & 0 & -1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} & 0 \\ 2 & 0 & 3 & -1 & 0 & 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{4} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 4 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 & -3 & 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 6 & 0 & 0 & 0 & -2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -\frac{1}{4} \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$A^2e_6 = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 \\ 2 & -2 & 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & \frac{4}{3} & 0 & -1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} & 0 \\ 2 & 0 & 3 & -1 & 0 & 0 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{4} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 4 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 & -3 & 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 6 & 0 & 0 & 0 & -2 & -1 \end{pmatrix}^2 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ \frac{1}{4} \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Vektorių e_6, Ae_6, A^2e_6 yra tiesiškai priklausoma:

$$e_6 + Ae_6 + A^2e_6 = (0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0)^T.$$

Vektoriaus e_6 minimalusis anuliatorius $f_{e_6}(x) = x^2 + x + 1$.

Operatorius \mathcal{A} matrica šiame cikliniame poerdvyje yra polinomo $f_{e_6}(x)$ lydinčioji matrica(Frobeniusio matrica): $\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$

Gavome, kad visa vektorinė erdvė \mathbf{R}_8 yra primariųjų ciklinių poerdviių tiesioginė suma: $\mathbf{R}_8 = \langle e_1 \rangle \oplus \langle e_4 \rangle \oplus \langle e_6 \rangle$.

Operatoriaus \mathcal{A} minimalusis polinomas yra polinomu

$$f_{e_1}(x) = x^4 + 2x^3 + 3x^2 + 2x + 1, f_{e_4}(x) = f_{e_6}(x) = x^2 + x + 1$$

mažiausias bendras kartotinis. Bet $x^4 + 2x^3 + 3x^2 + 2x + 1 = (x^2 + x + 1)^2$, todėl MBK($f_{e_1}, f_{e_4}, f_{e_6}$) = $x^4 + 2x^3 + 3x^2 + 2x + 1 = (x^2 + x + 1)^2$ - operatoriaus \mathcal{A} minimalusis polinomas. Taigi, erdvė \mathbf{R}_8 – primarioji.

Operatoriaus \mathcal{A} matrica bazėje $e_1, Ae_1, A^2e_1, A^3e_1, e_4, Ae_4, e_6, Ae_6$ yra

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -3 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

Tai operatoriaus \mathcal{A} matricos *Frobeniuso forma*.

Operatoriaus \mathcal{A} minimalusis polinomas yra $(x^2 + x + 1)^2 = p^2(x)$. Operatoriaus \mathcal{A} matricos *Frobeniuso-Jordano forma* - tai operatoriaus matrica bazėje

$$\begin{aligned} u_1, u_2, u_3, u_4, u_5, u_6, u_7, u_8 : \\ u_1 = e_1, u_2 = Ae_1, \\ u_3 = p(A)e_1 = (A^2 + A + I)e_1, u_4 = Ap(A)e_1 = (A^3 + A^2 + A)e_1, \\ u_5 = e_4, u_6 = Ae_4, \\ u_7 = e_6, u_8 = Ae_6. \end{aligned}$$

Operatoriaus \mathcal{A} matrica šioje bazėje yra

$$\begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

1.2. Projektavimo operatoriaus Frobeniuso-Jordano matrica.

Tegu vektorinė erdvė V virš bet kurio kūno k yra savo poerdvių tiesioginė suma: $V = U \oplus W$, t.y. visi vektoriai $v \in V$ vienareikšmiškai reiškiami vektorių $u \in U$ ir $w \in W$ suma: $v = u + w$. Funkcija $\mathcal{P} : V \rightarrow V$, apibrėžta formule $\mathcal{P}(v) = u$ yra tiesinis atvaizdis, vadintinas V projektavimo operatoriumi į poerdvį U .

Turime, kad $\mathcal{P}(w) = \mathcal{P}(0 + w) = 0$ su visais $w \in W$. Taigi, minimalusis operatoriaus \mathcal{P} polinomas poerdvyje W yra $f_W(x) = x$. Turime $\ker \mathcal{P} = W$ – primarusis poerdvis, kuris lygus ciklinių primariųjų poerdvių tiesioginei sumai: $W = \langle w_1 \rangle \oplus \dots \oplus \langle w_k \rangle$, čia w_1, \dots, w_k – poerdvio W bazė. Todėl operatoriaus \mathcal{P} charakteristinis polinomas poerdvyje W yra $\chi_{\mathcal{P}_W}(x) = x^k$, čia $k = \dim W$.

Su visais $u \in U$, $\mathcal{P}(u) = \mathcal{P}(u + 0) = u$. Taigi, minimalusis operatoriaus \mathcal{P} polinomas poerdvyje U yra $f_U(x) = x - 1$. Turime $\ker(\mathcal{P} - \mathcal{I}) = U$ – primarusis poerdvis, kuris lygus ciklinių primariųjų poerdvių tiesioginei sumai: $U = \langle u_1 \rangle \oplus \dots \oplus \langle u_m \rangle$, čia u_1, \dots, u_m – poerdvio U bazė. Todėl operatoriaus \mathcal{P} charakteristinis polinomas poerdvyje U yra $\chi_{\mathcal{P}_U}(x) = (x - 1)^m$, čia $m = \dim U$.

Operatoriaus \mathcal{P} minimalusis polinomas visoje erdvėje V yra $f(x) = x(x - 1)$: $(\mathcal{P}^2 - \mathcal{P})(v) = 0$ su visais $v \in V$, t.y. $\mathcal{P}^2 = \mathcal{P}$. Taigi, operatorius \mathcal{P} yra *idempotentinis* operatorius.

Operatoriaus \mathcal{P} charakteristinis polinomas visoje erdvėje V yra $\chi_{\mathcal{P}}(x) = x^k(x - 1)^m$.

Taigi, projektavimo operatoriaus \mathcal{P} matrica (Frobeniuso-Jordano matrica) bazėje $u_1, \dots, u_m, w_1, \dots, w_k$ yra lygi

$$\begin{pmatrix} I_{m \times m} & O \\ O & O_{k \times k} \end{pmatrix},$$

$$\text{čia } I_{m \times m} = m \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \ddots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ – vienetinė matrica,}$$

$$\text{o } O_{k \times k} = k \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 \\ \dots & \ddots & \dots \\ 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} \text{ – nulinė matrica.}$$

