

9 paskaita

Kvadratinės formos.

Apibrėžimas. Tegu K - kūnas, o $K[x]$ - polinomy žiedas virš kūno K . Žinome, kad šis polinomy žiedas yra komutatyvus, asociatyvus žiedas su vienetu. Šio žiedo pagrindu galima sukonstruoti polinomy žiedą $K[x][y] = K[x, y]$ virš $K[x]$. Tai polinomy su dviem kintamaisiais x ir y žiedas virš kūno K . Panašiai konstruojant galima apibrėžti polinomy su n kintamajų x_1, \dots, x_n žiedą $K[x_1, \dots, x_n]$.

Apibrėžimas. Polinomas $f(x_1, x_2, \dots, x_n) \in K[x_1, x_2, \dots, x_n]$ vadinamas kvadratine forma, jeigu

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = a_{11}x_1^2 + a_{12}x_1x_2 + \dots + a_{1n}x_1x_n + \\ a_{21}x_2x_1 + a_{22}x_2^2 + \dots + a_{2n}x_2x_n + \\ \dots \\ a_{n1}x_nx_1 + a_{n2}x_nx_2 + \dots + a_{nn}x_n^2,$$

kai $a_{ij} = a_{ji}$.

Matrica $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$ vadinama kvadratinės formos f matrica.

Ši matrica yra simetrinė: $A^T = A$.

Jeigu $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix}$, tai kvadratinę formą f galima reikšti taip: $f = X^T A X$.

Apibrėžimas. Tegu turime du kintamajų rinkinius: x_1, x_2, \dots, x_n ir y_1, y_2, \dots, y_n . Antrasis kintamajų rinkinis vadinamas pirmojo tiesiniu keitiniu, jeigu $x_i = c_{i1}y_1 + c_{i2}y_2 + \dots + c_{in}y_n$ su visais $i = 1, 2, \dots, n$.

Turime, kad $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \cdots & c_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ c_{n1} & c_{n2} & \cdots & c_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \dots \\ y_n \end{pmatrix} = CY$.

Matrica C vadinama kintamajų keitimo matrica.

Atlikus minėtą kintamajų keitinį kvadratinėje formoje f , turėsime kvadratinę formą g :

$g(y_1, y_2, \dots, y_n) = (CY)^T A (CY) = Y^T (C^T AC) Y$, čia $(C^T AC)$ - vėl simetrinė matrica:

$$(C^T AC)^T = C^T A^T (C^T)^T = C^T A^T C = C^T AC$$
.

Apibrėžimas. Keitinys, kurio keitimo matrica yra neišsigimusi, vadinas neišsigimusiu.

Teorema 6. Su kiekviena kvadratinė forma egzistuoja neišsigimės tokis keitinys, kad naujoji kvadratinė forma yra lygi

$$c_1 y_1^2 + c_2 y_2^2 + \cdots + c_n y_n^2.$$

Šis kvadratinės formos pavidalas vadinas kanoniu pavidalu.

Pastaba. Nuo šiol kalbėsime tik apie realiąjį kvadratinę.

Lema. Neišsigimusiu kintamųjų keitiniu nenulinę kvadratinę formą galima suvesti prie kvadratinės formos, kurios koeficientas prie pirmojo nežinomojo kvadrato nelygus nuliui.

Įrodymas. Tegu $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} x_i x_j$. Nagrinėsime kelis atvejus.

1 atvejis. Kai $a_{11} \neq 0$, tai nieko įrodinti nereikia.

2 atvejis. Kai egzistuoja tokis i ($i \neq 1$), kad $a_{ii} \neq 0$, tai atlikus keitinių

$$x_1 = y_i$$

$$x_2 = y_2$$

$$x_3 = y_3$$

...

$$x_i = y_1$$

...

$$x_n = y_n$$

gausime kvadratinę, kurios koeficientas $b_{11} \neq 0$.

3 atvejis. Kai $a_{ii} = 0$ su visais i , tai $\exists s, t$, kad $a_{st} \neq 0$. Pakeičę indeksaciją, galime pasiekti tai, kad $a_{12} \neq 0$. Atlikime kintamųjų keitinių:

$$X = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \ddots & \cdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix} Y.$$

Tada naujos kvadratinės formos matrica bus

$$\begin{aligned} & \begin{pmatrix} 1 & 1 & O \\ 0 & 1 & E \\ O & E & \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & B \\ a_{21} & a_{22} & C \\ B^T & C & \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & O \\ 1 & 1 & E \\ O & E & \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} a_{11} + a_{21} & a_{12} + a_{22} & * \\ a_{21} & a_{22} & * \\ * & * & * \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & O \\ 1 & 1 & E \\ O & E & \end{pmatrix} = \\ & \begin{pmatrix} a_{11} + a_{21} + a_{22} + a_{12} & * \\ * & * \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

ir todėl $a_{11} + a_{21} + a_{22} + a_{12} = 2a_{12} \neq 0$.

Irodyta.

Teoremos 6 įrodymas. Tegu $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \sum_{i,j=1}^n a_{ij}x_i x_j$. Irodysime

indukcijos pagal n būbu. Galimi keli atvejai.

1 atvejis. Jeigu $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0$, tai įrodinėti nieko nereikia.

2 atvejis. Jeigu $f(x_1, x_2, \dots, x_n) \neq 0$, tai pagal lemę kvadratinę formą f galima suvesti prie kvadratinės formos

$$\begin{aligned} g(y_1, y_2, \dots, y_n) &= b_{11}y_1^2 + 2b_{12}y_1y_2 + \cdots + 2b_{1n}y_1y_n + h(y_2, \dots, y_n) = \\ &= b_{11} \left(y_1 + \frac{b_{12}}{b_{11}}y_2 + \cdots + \frac{b_{1n}}{b_{11}}y_n \right)^2 + \left(-\left(\frac{b_{12}}{b_{11}}y_2 + \cdots + \frac{b_{1n}}{b_{11}}y_n \right)^2 + h(y_2, \dots, y_n) \right) \doteq \end{aligned}$$

Atliekę keitinį

$$y_1 = z_1 - \frac{b_{12}}{b_{11}}z_2 - \cdots - \frac{b_{1n}}{b_{11}}z_n$$

$$y_2 = z_2$$

...

$$y_n = z_n$$

gauname kvadratinę formą

$$\doteq b_{11}z_1^2 + h_1(z_2, \dots, z_n) \stackrel{*}{=}$$

Pagal indukcijos prielaidą kvadratinei formai $h_1(z_2, \dots, z_n)$ egzistuoja tokis ke-

$$\text{tinis } \begin{pmatrix} z_2 \\ \cdots \\ z_n \end{pmatrix} = D \begin{pmatrix} t_2 \\ \cdots \\ t_n \end{pmatrix}, \text{ kad } h_1(z_2, \dots, z_n) = c_2t_2^2 + \cdots + c_nt_n^2.$$

Tada atliekę keitinių $\begin{pmatrix} z_1 \\ \dots \\ z_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & O \\ O & D \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t_1 \\ \dots \\ t_n \end{pmatrix}$, gausime
 $\stackrel{*}{=} b_{11}t_1^2 + c_2t_2^2 + \dots + c_nt_n^2 = c_1t_1^2 + c_2t_2^2 + \dots + c_nt_n^2$, čia $c_1 = b_{11}$.
 Įrodyta.

Pavyzdys. Kvadratinės formos $f(x_1, x_2, x_3, x_4) = x_2x_3$ kanoninės formos radimas.

$$\text{Atlikę keitinių } \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ y_4 \end{pmatrix} \text{ turėsime tokią kvadratinę formą } f = g(y_1, y_2, y_3, y_4) = y_1y_2, \text{ o atlikę keitinių } \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ y_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \\ z_4 \end{pmatrix} \text{ turėsime } f = z_1^2 + z_1z_2 = \left(z_1 + \frac{1}{2}z_2\right)^2 - \frac{1}{4}z_2^2. \text{ Atlikus keitinių } t_1 = z_1 + \frac{1}{2}z_2, t_2 = z_2, t_3 = z_3, t_4 = z_4 \text{ arba } \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \\ z_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t_1 \\ t_2 \\ t_3 \\ t_4 \end{pmatrix} \text{ turėsime } f = t_1^2 - \frac{1}{4}t_2^2.$$

Uždavinas. Kvadratinės formos $f = X^TAX$ rangu vadinamas matricos A rangas. Įrodykite, kad kvadratinės formas rangas yra lygus nenulinių matricos A tikrinių reikšmių skaičiui. **Įrodyti paliekama studentams** \square

Teorema 7 (inercijos dėsnis kvadratinėms formoms). Tegu kvadratinę formą $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \sum_{i,j=1}^n a_{ij}x_i x_j$ dviem būdais galima suvesti prie kanonio pavida:

$$\lambda_1 y_1^2 + \dots + \lambda_r y_r^2 - \lambda_{r+1} y_{r+1}^2 - \dots - \lambda_s y_s^2, \lambda_i > 0 \\ \mu_1 z_1^2 + \dots + \mu_p z_p^2 - \mu_{p+1} z_{p+1}^2 - \dots - \mu_t z_t^2, \mu_j > 0.$$

Tada $s = t$ ir $r = p$.

Be įrodymo.

Uždavinys. Irodykite: jeigu C - neišsigimus matrica, o X - nenulinis stulpelis, tai $CX \neq 0$.

Irodyti paliekama studentams \square

Apibrėžimas. Realioji kvadratinė forma $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ vadina teigiamai apibrėžta, jeigu su visais $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n \in \mathbf{R}$
 $f(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n) \geq 0$ ir $f(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n) = 0 \iff \alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_n = 0$.

Teorema 8. Realioji kvadratinė forma $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ yra teigiamai apibrėžta tada ir tik tada, kai jos kanoninė forma yra lygi

$$z_1^2 + z_2^2 + \dots + z_n^2 .$$

Irodymas. Tegu $\begin{pmatrix} x_1 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix} = C \begin{pmatrix} y_1 \\ \dots \\ y_n \end{pmatrix}$ – kintamujų keitinys kvadratinę formą suvedantis prie kanoninio pavidalo $g(y_1, \dots, y_n) = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$. Matrica C – neišsigimus, todėl $\begin{pmatrix} y_1 \\ \dots \\ y_n \end{pmatrix} = C^{-1} \begin{pmatrix} x_1 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix}$. Tegu $\lambda_i \leq 0$. Tada $f(x'_1, x'_2, \dots, x'_n) = g\left(0, \dots, 0, \frac{1}{\sqrt{\lambda_i}} z_i, 0, \dots, 0\right) = \lambda_i \leq 0$, čia $\begin{pmatrix} 0 \\ \dots \\ 1 \\ \dots \\ 0 \end{pmatrix} = C^{-1} \begin{pmatrix} x'_1 \\ \dots \\ x'_n \end{pmatrix}$.

Taigi, kvadratinė forma f yra teigiamai apibrėžta tada ir tik tada, kada $\lambda_i > 0$ su visais $i = 1, 2, \dots, n$. Atlikę kintamujų keitinių $y_i = \frac{1}{\sqrt{\lambda_i}} z_i$ su visais i gausime reikiama kvadratinės formos išraišką $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = z_1^2 + z_2^2 + \dots + z_n^2$.

Irodyta.

Apibrėžimas. Tegu kvadratinės formos $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ matrica yra A . Tada determinantai

$$a_1 = |a_{11}|, a_2 = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}, \dots, a_n = \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

vadinami kvadratinės formos f pagrindiniai minorai.

Teorema 9 (SYLVESTER J.J. požymis). Kvadratinė forma yra teigiamai apibrėžta tada ir tik tada, kai visi jos pagrindiniai minorai yra teigiami.

Be įrodymo.