

15 paskaita

Realaus operatoriaus kanoninė bazė ir kanoninė matrica

Tegu \mathcal{A} – operatorius realioje vektorinėje erdvėje V . Tegu

$$\bar{V} = \{u + iv \mid u, v \in V\}$$

yra vektorinės erdvės V kompleksifikacija, t.y. kompleksinė vektorinė erdvė. Formule $\mathcal{A}(u + iv) = \mathcal{A}(u) + i\mathcal{A}(v)$ operatorius apibrėžiamas erdvėje \bar{V} . Tegu operatoriaus \mathcal{A} tikrinės reikšmės yra $\lambda_1, \bar{\lambda}_1, \dots, \lambda_s, \bar{\lambda}_s, \lambda_{s+1}, \dots, \lambda_r$, čia $\lambda_1, \bar{\lambda}_1, \dots, \lambda_s, \bar{\lambda}_s \in \mathbf{C}$, $\lambda_{s+1}, \dots, \lambda_r \in \mathbf{R}$. Vektorinė erdvė V yra šakninių poerdvių, atinkančių tikrines reikšmes, tiesioginė suma:

$$V = (V_{\lambda_1} \oplus V_{\bar{\lambda}_1}) \oplus \dots \oplus (V_{\lambda_s} \oplus V_{\bar{\lambda}_s}) \oplus V_{\lambda_{s+1}} \oplus \dots \oplus V_{\lambda_r}.$$

Tegu šakninis poerdvis V_{λ_j} ($j = 1, \dots, s$) yra bokštinių (ciklinių) poerdvių tiesioginė suma:

$$V_{\lambda_j} = \langle v_{j1} \rangle \oplus \dots \oplus \langle v_{j,t_j} \rangle$$

Tada šakninis poerdvis $V_{\bar{\lambda}_j}$ yra bokštinių (ciklinių) poerdvių tiesioginė suma:

$$V_{\bar{\lambda}_j} = \langle \bar{v}_{j1} \rangle \oplus \dots \oplus \langle \bar{v}_{j,t_j} \rangle,$$

čia $v_{jl} = u_{jl} + iw_{jl}$ – šakninis vektorius atitinkantis tikrinę reikšmę λ_j ($u_{jl}, w_{jl} \in V$) ir $\bar{v}_{jl} = u_{jl} - iw_{jl}$ – šakninis vektorius atitinkantis tikrinę reikšmę $\bar{\lambda}_j$.

Realiųjų vektorių bazė poerdvyje

$$\langle v_{jl} \rangle \oplus \langle \bar{v}_{jl} \rangle, \quad 1 \leq j \leq s \text{ ir } 1 \leq l \leq t_j,$$

konstruojama taip. Tegu vektoriai

$$z_1 = x_1 + iy_1, \dots, z_k = x_k + iy_k$$

yra poerdvio $\langle v_{jl} \rangle$ bazė. Tada vektoriai

$$\bar{z}_1 = x_1 - iy_1, \dots, \bar{z}_k = x_k - iy_k$$

yra poerdvio $\langle \bar{v}_{jl} \rangle$ bazė ir realieji vektoriai $x_1, y_1, \dots, x_k, y_k$ yra poerdvio $\langle v_{jl} \rangle \oplus \langle \bar{v}_{jl} \rangle$ bazė.

Žinome, kad

$$\begin{aligned} (\mathcal{A} - \lambda_j \mathcal{I})(z_1) = z_2, (\mathcal{A} - \lambda_j \mathcal{I})(z_2) = z_3, \dots, (\mathcal{A} - \lambda_j \mathcal{I})(z_{k-1}) = \\ z_k, (\mathcal{A} - \lambda_j \mathcal{I})(z_k) = 0 \\ \mathcal{A}(z_1) = \lambda_j z_1 + z_2, \mathcal{A}(z_2) = \lambda_j z_2 + z_3, \dots, \mathcal{A}(z_{k-1}) = \lambda_j z_{k-1} + z_k, \mathcal{A}(z_k) = \lambda_j z_k. \end{aligned}$$

Jeigu $\lambda_j = a_j + ib_j$, tai

$$\begin{aligned} \mathcal{A}(x_1) + i\mathcal{A}(y_1) &= a_j x_1 - b_j y_1 + i(b_j x_1 + a_j y_1) + x_2 + iy_2, \\ \mathcal{A}(x_2) + i\mathcal{A}(y_2) &= a_j x_2 - b_j y_2 + i(b_j x_2 + a_j y_2) + x_3 + iy_3, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \dots \dots \dots \\ \mathcal{A}(x_{k-1}) + i\mathcal{A}(y_{k-1}) &= a_j x_{k-1} - b_j y_{k-1} + i(b_j x_{k-1} + a_j y_{k-1}) + x_k + iy_k, \\ \mathcal{A}(x_k) + i\mathcal{A}(y_k) &= a_j x_k - b_j y_k + i(b_j x_k + a_j y_k), \end{aligned}$$

arba

$$\begin{aligned} \mathcal{A}(x_1) &= a_j x_1 - b_j y_1 + x_2, \\ \mathcal{A}(y_1) &= b_j x_1 + a_j y_1 + y_2, \\ \dots \dots \dots \\ \mathcal{A}(x_{k-1}) &= a_j x_{k-1} - b_j y_{k-1} + x_k, \\ \mathcal{A}(y_{k-1}) &= b_j x_{k-1} + a_j y_{k-1} + y_k, \\ \mathcal{A}(x_k) &= a_j x_k - b_j y_k, \\ \mathcal{A}(y_k) &= b_j x_k + a_j y_k. \end{aligned}$$

Operatoriaus \mathcal{A} matrica nagrinėjamoje bazėje yra:

$$A_{jl} = \begin{pmatrix} \mathbf{a}_j & \mathbf{b}_j & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -\mathbf{b}_j & \mathbf{a}_j & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \mathbf{1} & \mathbf{0} & \mathbf{a}_j & \mathbf{b}_j & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \mathbf{0} & \mathbf{1} & -\mathbf{b}_j & \mathbf{a}_j & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \mathbf{1} & \mathbf{0} & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \mathbf{0} & \mathbf{1} & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \ddots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & \mathbf{1} & \mathbf{0} & \mathbf{a}_j & \mathbf{b}_j \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & \mathbf{0} & \mathbf{1} & -\mathbf{b}_j & \mathbf{a}_j \end{pmatrix}.$$

Charakteristinis polinomas turi dvi kompleksines tikrines reikšmes: $\lambda_1 = -\frac{1}{2} + \frac{1}{2}i\sqrt{3}$ ir $\lambda_2 = -\frac{1}{2} - \frac{1}{2}i\sqrt{3}$. Matome, kad $\lambda_2 = \bar{\lambda}_1$.

Jei operatorių \mathcal{A} nagrinėsime kaip operatorių kompleksinėje vektorinėje \mathbf{C}^8 , $\mathcal{A}(u + iv) = \mathcal{A}(u) + i\mathcal{A}(v)$, čia u ir v – realieji vektoriai, tai visa vektorinė erdvė suskyla į dvių šakninių poerdvių tiesioginę sumą:

$$\mathbf{C}^8 = V_{\lambda_1} \oplus V_{\lambda_2}.$$

Rasime operatoriaus \mathcal{A} siaurinio šakniniame poerdvyje V_{λ_1} Žordano bazę ir Žordano matricą.

Pažymėkime $B = A - \left(-\frac{1}{2} + \frac{1}{2}i\sqrt{3}\right) I$ ir nagrinėkime poerdvių grandinę

$$0 \subset \ker B \subset \ker B^2 \subset \dots$$

Rasime šių poerdvių bases.

$$\underline{\ker B}$$

Sprendžiame homogeninę lygčių sistemą

$$B \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \\ e \\ f \\ g \\ h \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Sistemos bedrasis sprendinys yra :

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{4}t_1 + \frac{1}{4}it_1\sqrt{3} + \frac{1}{8}t_3 - \frac{1}{8}it_3\sqrt{3} \\ \frac{1}{4}t_3 + \frac{1}{4}it_3\sqrt{3} \\ \frac{1}{2}t_1 + \frac{1}{6}it_1\sqrt{3} - \frac{1}{6}it_3\sqrt{3} \\ t_1 \\ \frac{1}{8}t_2 + \frac{1}{8}it_2\sqrt{3} \\ t_2 \\ \frac{3}{2}t_1 + \frac{1}{2}it_1\sqrt{3} - \frac{3}{4}it_3\sqrt{3} - \frac{1}{4}t_3 \\ t_3 \end{pmatrix}, t_i \in \mathbf{C}.$$

Fundamentalioji sprendinių sistema ir $\ker B$ bazė yra :

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{4} + \frac{1}{4}i\sqrt{3} \\ 0 \\ \frac{1}{2} + \frac{1}{6}i\sqrt{3} \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ \frac{3}{2} + \frac{1}{2}i\sqrt{3} \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ \frac{1}{8} + \frac{1}{8}i\sqrt{3} \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \frac{1}{8} - \frac{1}{8}i\sqrt{3} \\ \frac{1}{4} + \frac{1}{4}i\sqrt{3} \\ -\frac{1}{6}i\sqrt{3} \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -\frac{3}{4}i\sqrt{3} - \frac{1}{4} \\ 1 \end{pmatrix}$$

turime $\text{rank ker } B = 3$.

ker B^2

Sprendžiame homogeninę lygčių sistemą

$$B^2 \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \\ e \\ f \\ g \\ h \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Sistemos bendrasis sprendinys yra :

$$\begin{pmatrix} t_3 \\ t_4 \\ -\frac{1}{3}t_3 - \frac{1}{3}it_3\sqrt{3} - \frac{1}{3}t_4 - \frac{1}{3}i\sqrt{3}t_4 + \frac{1}{3}t_1 + \frac{1}{3}it_1\sqrt{3} \\ t_1 \\ \frac{1}{8}t_2 + \frac{1}{8}it_2\sqrt{3} \\ t_2 \\ 2t_3 - 2it_3\sqrt{3} - \frac{1}{2}t_4 - \frac{1}{2}i\sqrt{3}t_4 - \frac{1}{2}t_1 + \frac{1}{2}it_1\sqrt{3} \\ 4it_3\sqrt{3} - 2t_4 + 3t_1 - it_1\sqrt{3} \end{pmatrix}, t_i \in \mathbf{C}.$$

Turime $\text{rank ker } B = 4$ ir vektorius $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -\frac{1}{3} - \frac{1}{3}i\sqrt{3} \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -\frac{1}{2} - \frac{1}{2}i\sqrt{3} \\ -2 \end{pmatrix}$ yra tiesiškai nepriklauso-

mas $\text{ker } B$ atžvilgiu.

Turime

$$B \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -\frac{1}{3} - \frac{1}{3}i\sqrt{3} \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -\frac{1}{2} - \frac{1}{2}i\sqrt{3} \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 0 \\ \frac{1}{2} - \frac{1}{6}i\sqrt{3} \\ \frac{1}{2} - \frac{1}{2}i\sqrt{3} \\ 0 \\ 0 \\ \frac{3}{2} - \frac{1}{2}i\sqrt{3} \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Taigi \check{Z} ordano bazė yra

| | | |
|---|--|---|
| $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -\frac{1}{3} - \frac{1}{3}i\sqrt{3} \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -\frac{1}{2} - \frac{1}{2}i\sqrt{3} \\ -2 \end{pmatrix}$ | | |
| $\begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 0 \\ \frac{1}{2} - \frac{1}{6}i\sqrt{3} \\ \frac{1}{2} - \frac{1}{2}i\sqrt{3} \\ 0 \\ 0 \\ \frac{3}{2} - \frac{1}{2}i\sqrt{3} \\ 0 \end{pmatrix}$ | $\begin{pmatrix} \frac{1}{8} - \frac{1}{8}i\sqrt{3} \\ \frac{1}{4} + \frac{1}{4}i\sqrt{3} \\ -\frac{1}{6}i\sqrt{3} \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -\frac{3}{4}i\sqrt{3} - \frac{1}{4} \\ 1 \end{pmatrix}$ | $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ \frac{1}{8} + \frac{1}{8}i\sqrt{3} \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ |

Tada vektorių sistema

| | | | |
|--|---|---|---|
| $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -\frac{1}{3} \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -\frac{1}{2} \\ -2 \end{pmatrix}$ | $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -\frac{1}{3}\sqrt{3} \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -\frac{1}{2}\sqrt{3} \\ 0 \end{pmatrix}$ | | |
| $\begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 0 \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \\ 0 \\ 0 \\ \frac{3}{2} \\ 0 \end{pmatrix}$ | $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -\frac{1}{6}\sqrt{3} \\ -\frac{1}{2}\sqrt{3} \\ 0 \\ 0 \\ -\frac{1}{2}\sqrt{3} \\ 0 \end{pmatrix}$ | $\begin{pmatrix} \frac{1}{8} \\ \frac{1}{4} \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -\frac{1}{4} \\ 1 \end{pmatrix}$ | $\begin{pmatrix} -\frac{1}{8}\sqrt{3} \\ \frac{1}{4}\sqrt{3} \\ -\frac{1}{6}\sqrt{3} \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -\frac{3}{4}\sqrt{3} \\ 0 \end{pmatrix}$ |
| $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ \frac{1}{8} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ | $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ \frac{1}{8}\sqrt{3} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ | | |

sudaro $V_{\lambda_1} \oplus V_{\lambda_2}$, t.y. visos vektorinės erdvės bazę.

Bazių keitimo matrica yra

$$C = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0.5 & 0 & \frac{1}{8} & -\frac{1}{8}\sqrt{3} & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & \frac{1}{4} & \frac{1}{4}\sqrt{3} & 0 & 0 \\ -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3}\sqrt{3} & 0.5 & -\frac{1}{6}\sqrt{3} & 0 & -\frac{1}{6}\sqrt{3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0.5 & -\frac{1}{2}\sqrt{3} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{1}{8} & \frac{1}{8}\sqrt{3} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -0.5 & -\frac{1}{2}\sqrt{3} & 1.5 & -\frac{1}{2}\sqrt{3} & -\frac{1}{4} & -\frac{3}{4}\sqrt{3} & 0 & 0 \\ -2 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Operatoriaus matrica naujoje bazėje yra

$$C^{-1}AC = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -\frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \mathbf{1} & \mathbf{0} & -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \mathbf{0} & \mathbf{1} & -\frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}.$$